## (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平11-186326

(43)公開日 平成11年(1999)7月9日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup> H 0 1 L 21/60 職別記号 311

FΙ

H01L 21/60

311S

## 審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平9-354556

平成9年(1997)12月24日

(71)出願人 000190688

新光電気工業株式会社

長野県長野市大字栗田字舎利田711番地

(72)発明者 村山 啓

長野県長野市大字栗田字舎利田711番地

新光電気工業株式会社内

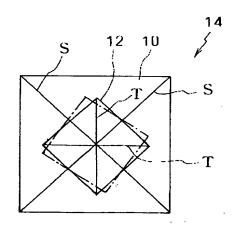
(74)代理人 弁理士 綿貫 隆夫 (外1名)

## (54) 【発明の名称】 半導体装置

#### (57)【 要約】

【 課題】 基板の反りを低減できる半導体装置を提供する。

【解決手段】 半導体チップ12が絶縁材料から成る基板10に、基板10に形成された接続端子と半導体チップ12の電極とをフリップチップ接続して搭載されると共に、基板10と半導体チップ12との間がアンダーフィル剤18により充填されて成る半導体装置14において、半導体チップ12の各辺に対して基板10の各辺がいずれの一辺とも平行になっていないうえ、半導体チップ12の対角線Tに対しても基板10の対角線Sがいずれの対角線Tとも重なっていない。



10

40

#### 【特許請求の範囲】

半導体チップが絶縁材料から成る基板 【請求項1】 に、該基板に形成された接続端子と前記半導体チップの 電極とをフリップチップ接続して搭載されると共に、前 記基板と 前記半導体チップとの間が接着剤により 充填さ れて成る半導体装置において、

前記半導体チップの各辺に対して前記基板の各辺がいず れの一辺とも平行になっていないうえ、前記半導体チッ プの対角線に対しても前記基板の対角線がいずれの対角 線とも重なっていないことを特徴とする半導体装置。

【請求項2】 前記半導体チップおよび前記基板は、外 形が正方形若しくは長方形に形成されていることを特徴 とする請求項1記載の半導体装置。

【請求項3】 前記半導体チップの各辺のいずれかの一 辺が、前記基板のいずれかの対角線と平行になっている ことを特徴とする請求項1または2記載の半導体装置。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【 発明の属する技術分野】本発明は、基板に半導体チッ プがフリップチップ接続して搭載され、基板と半導体チ ップとの間に接着剤が充填されて成る半導体装置に関す る。

## [0002]

【 従来の技術】絶縁材料から成る基板10 に半導体チッ プ12が搭載された半導体装置14の一般的な構造につ いて図1 と図1 のA - A 断面図である図2 ( c ) を用い て説明する。ここでフリップチップ接続とは図2(c) のように、半導体チップ12の能動素子面を基板10に 向けて接続する方法を言い、通常半導体チップ12に電 極としてのハンダバンプ16を形成し、半導体チップ1 2を裏返して基板10の搭載位置に合わせた後、ハンダ バンプ16を溶かしていっぺんに基板10に形成された 接続端子(不図示)と接続する。ハンダバンプ16は半 導体チップ12の周囲だけでなく、半導体チップ12の 任意の位置に配置できるため、容易に多く のI /O数が 取れるというものである。また、このように半導体チッ プ12が基板10にハンダを介して直接搭載されるた め、接続部分の信頼性(強度等)を向上させる目的で、 基板10と半導体チップ12の能動素子面との間の隙間 に接着剤となるアンダーフィル剤(エポキシ系樹脂等) 18を充填し、補強する場合もある。また、フリップチ ップ接続を行う際、アンダーフィル剤に代えて、アンダ ーフィル剤と同様に接着剤として機能する 異方導電性フ ィルムや異方導電性接着剤を用いて基板10に半導体チ ップ12を接続する場合もある。詳細には、金線のワイ ヤボンディングで金のスタッドバンプを形成した半導体 チップと、異方導電性接着剤を塗布または異方導電性フ ィルムを載せた基板を用意する。そして基板上に異方導 電性接着剤または異方導電性フィルムを介して半導体チ ップを載せ、加熱加圧して基板と半導体チップとの接続 50

をとるのであるが、異方導電性接着剤または異方導電性 フィルムはエポキシ系樹脂中に、3μm程のニッケルの 粒子を含有したものであり、この加熱によってアンダー フィル剤と同様に硬化する。

#### [0003]

【 発明が解決しようとする課題】しかしながら、上述し た従来の半導体装置14には次のような課題がある。基 板10や半導体チップ12の外形は、基板10の場合に は通常定尺基板と呼ばれる所定の寸法の大きな方形(長 方形若しくは正方形を言う) の基板から、また半導体チ ップ12の場合にはスライスされた所定の直径のシリコ ンウェハからそれぞれなるべく 多く の基板10 や半導体 チップ12を無駄なく取り出せるようにするため、かつ 基板10や半導体チップ12に形成する回路配線の配線 効率を向上させるために外形が正方形になるように切り だされる。また、半導体チップ12は基板10に、それ ぞれの各辺同士が互いに平行となるように搭載される。 さらに一般には、半導体チップ12はその中心が基板1 0 の中心となるように搭載される。図1 参照。そして、 半導体装置14を、基本的にはフラットな形状の回路基 板(不図示)に実装する際には回路基板と基板10との 間の接続不良の原因を少なくするために半導体装置14 もまたフラットな形状であることが望ましい。

【0004】ところが、上述したように基板10と半導 体チップ12の接続部分の耐久性や信頼性の向上を目的 として充填されるアンダーフィル剤18や異方導電性接 着剤や異方導電性フィルムは熱硬化性樹脂を用いたもの であり、キュア工程を経ることで硬化するが、このキュ ア工程を経た後には基板10が反るという現象が現実に は生ずる。この基板10が反る現象について、キュアエ 程前、キュア工程中、キュア工程後に分けて詳細に図2 (a) ~図2(c) を用いて説明する。なお、半導体チ ップ12と基板10との間に介装され、接着剤としては アンダーフィル剤を用いて説明するが、異方導電性接着 剤や異方導電性フィルムの場合も同様である。まずキュ ア工程前、つまり図2(a)に示すように基板10に半 導体チップ12を搭載した状態では双方ともほとんど反 りは生じない。 基板10単体のときの反り量と略同じで ある。次に、アンダーフィル剤18を基板10と半導体 チップ12との間の隙間に充填してキュアしている工程 中では、高温下において基板10は熱膨張により伸びる が、アンダーフィル剤18が完全に硬化するのは基板1 0 が伸びきった状態以降であるため、このキュア中でも 双方ともほとんど反りは生じない。図2(b)。

【0005】最後に、キュア工程後に常温に戻す際に は、伸びきった基板10は温度が下がるにつれて次第に 収縮するのであるが、アンダーフィル剤1 8 を介して半 導体チップ12が搭載(固定)された基板10の領域 (つまりアンダーフィル剤18と接触している基板10 の領域) Bの収縮量は、半導体チップ12の熱膨張係数 が基板10のそれよりも小さいため、基板10の他の部分の収縮量よりも小さい。よって、基板10を側面から見て、半導体チップ12の搭載面側とその背面側とに分けて考えた場合に、半導体チップ12が搭載された領域Bを含む搭載面側の収縮量よりも背面側の収縮量の方がより多くなり、結果として図2(c)に示すように基板10は背面側が凹状となるように反る。

【0006】そして、この基板10の反り、すなわち半 導体装置14の反りに関しては、基板10と半導体チッ プ12が搭載される領域Bとの間に次の関係がある。第 10 1に、基板10の反りは、アンダーフィル剤18と接触 している 基板10の領域Bが基板10本来の熱膨張係数 に基づいて収縮しないことが原因となって起こる現象で あり、その反りは領域Bを中心に、詳細には領域Bの中 心点を中心に放射状に基板10全体に発生する。そし て、領域Bの中心点を通過する仮想直線Lに沿った基板 10の反りを考えた場合、この仮想直線L上に位置する 領域Bの幅が広い程、反り 量が多く なるという 関係があ る。第2に、同じく仮想直線Lに沿った基板10の反り を考えた場合、基板10は上述したように領域Bを中心 20 として全体的に略U字に折曲して反るため、反りによる 変位は領域Bから最も離れた仮想直線Lと基板10の外 形線との交点部分で最大となる。そして、方形の基板1 0 において、領域Bを中心とした場合に最も離れた上記 交点部分とは、仮想直線L が基板10 の対角線と重なっ た際の交点部分、すなわち隅部である。つまり、対角線 に沿ってその両端に位置する基板10の隅部に生ずる反 りが最大となるという関係がある。

【0007】以上の2つの関係を従来の半導体装置14に適応して見ると、基板10も半導体チップ12も共に 30 正方形であり、基板10に半導体チップ12が互いの各辺が平行となるように、かつ基板10と半導体チップ12の中心位置が一致するように搭載されている。このため、基板10の対角線と半導体チップ12の対角線とが重なっていることから、基板10にとって最も反りが大きくなるその対角線上での領域Bの幅が最も多い状態になっており、基板10の反り量が最も大きくなる構成になっており、大きな反りが基板10の4つの隅部において発生する可能性が極めて高いという課題がある。

【 0008】従って、本発明は上記課題を解決すべくな 40 され、その目的とするところは、基板の反りを低減できる半導体装置を提供することにある。

### [0009]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために、本発明に係る半導体装置は、半導体チップが絶縁材料から成る基板に、該基板に形成された接続端子と前記半導体チップの電極とをフリップチップ接続して搭載されると共に、前記基板と前記半導体チップとの間が接着剤により充填されて成る半導体装置において、前記半導体チップの各辺に対して前記基板の各辺がいずれの一辺 50

とも平行になっていないうえ、前記半導体チップの対角 線に対しても前記基板の対角線がいずれの対角線とも重なっていないことを特徴とする。これによれば、基板において最も大きく反り易い対角線上での接着剤と基板との接触領域の幅が、従来のように基板と半導体チップの各対角線が重なった状態に比べて確実に狭い。よって、基板の対角線の両端、つまり隅部での反りが低減できる。具体的には前記半導体チップおよび前記基板は、外形が正方形若しくは長方形に形成される場合がほとんどであるが、この場合でも半導体チップの各辺に対して基板の各辺がいずれの一辺とも平行になっていないうえ、半導体チップの対角線に対しても基板の対角線がいずれの対角線とも重なっていないようにすることで基板の隅部での反りを低減できる。

【 0010】また、前記半導体チップの各辺のいずれかの一辺が、前記基板のいずれかの対角線と平行となるように基板に搭載すると、基板の対角線上での半導体チップの搭載される領域の幅が最小になり、反り量も最も少なくすることができる。

#### 0 [0011]

【 発明の実施の形態】以下、本発明に係る半導体装置の 好適な実施の形態を添付図面に基づいて詳細に説明す る。なお、以下の実施の形態では基板10と半導体チッ プ12との間に介装される接着剤には一例としてアンダ ーフィル剤を用いているが、従来例で説明したように異 方導電性接着剤や異方導電性フィルムの場合も同様であ る。

(第1の実施の形態)まず、半導体装置14の構造につ いて図3を用いて説明する。半導体装置14を構成する 基板10と半導体チップ12は共に外形が正方形に形成 されている。そして、半導体チップ12はその中心が基 板10の中心となるように基板10にフリップチップ接 続により 搭載され、アンダーフィル剤18 によって接着 され、固定されている。従来の半導体装置14では図1 のように、基板10と半導体チップ12の各辺が共に平 行で、基板10の2つの対角線S上に半導体チップ12 の各対角線T が重なった状態(基板10の対角線S上に 半導体チップ12の隅部が位置した状態)であるが、本 実施の形態では図3の実線に示すように、半導体チップ 12を基板10に対して相対的に回転させて傾け、半導 体チップ12の対角線Tが基板10の対角線S上から外 れるようにしている。一例としてこの例では45 度回転 させている。この状態では基板10の対角線S上には半 導体チップ12の四隅部分は全く位置しておらず、しか も反りの原因となるアンダーフィル剤18と接触する基 板10の領域(接触領域) Bのこの対角線S上での長さ は、対角線Sと半導体チップ12の各辺が平行若しくは 直交するため最小の長さになる。よって、基板10の対 角線S に沿った反り は最も少なくなる。つまり、半導体 装置14全体としての反りも最も少なくなる。

40

【0012】なお、この実施の形態では基板10の対角 線S に沿った反り が最も少なくなるように、半導体チッ プ12を45度傾ける構成としたが、特に角度は問わ ず、図3 の一点鎖線で示すように、とにかく半導体チッ プ1 2 の対角線T が基板1 0 の対角線S 上から外れるよ うに半導体チップ12を基板10に対して相対的に回転 させておけば、必ず従来の半導体装置14よりも反り量 を少なくできる。

【0013】(第2の実施の形態)まず、半導体装置1 4 の構造について図4 を用いて説明する。半導体装置1 4を構成する基板10と半導体チップ12は共に外形が 互いに相似関係となる長方形に形成されている。そし て、半導体チップ12はその中心が基板10の中心とな るように基板10にフリップチップ接続により搭載さ れ、アンダーフィル剤18によって接着されて固定され ている。この場合にも、第1の実施の形態と同様に、図 4(a) に示す従来の半導体装置14の構成(基板10 と半導体チップ12の各辺が共に平行)から、図4 (b) に示すように、半導体チップ12を基板10に対 して相対的に回転させて傾け、半導体チップ12の各対 20 角線T が基板10 の対角線S 上から外れるよう にしてい る。これにより、反りの原因となるアンダーフィル剤1 8と接触する基板10の接触領域Bのこの対角線S上で の長さは、従来の半導体装置14の場合に比べて短くな るため、基板10の対角線Sに沿って生ずる反りは最も 少なくなる。従って、基板10全体、半導体装置14全 体としてみても反りは低減される。

【0014】また、この実施の形態において基板10に 生ずる反りを最も少なくするためには、図4(b)の一 点鎖線で示すように、半導体チップ12を基板10に対 30 して回転させて半導体チップ12の各辺のいずれかの一 辺、この場合には特に長辺が対角線Sと平行となるよう にすれば良い。この状態では基板10の対角線S上での 接触領域Bの長さが最も短くなるからである。なお、第 1の実施の形態では半導体チップ12は正方形であるた め、短辺、長辺の区別はなかったが、一方の対向する辺 同士を長辺として考えれば、同様に長辺を対角線Sと平 行となるようにすれば基板10の対角線S上での接触領 域Bの長さが最も短くなり、反りが最小になるというこ とが言える。

【 0 0 1 5 】( 第3 の実施の形態) まず、半導体装置1 4 の構造について図5 を用いて説明する。半導体装置1 4を構成する基板10と半導体チップ12の外形は非相 似関係にあり、一例として半導体チップ12は正方形、 基板10は長方形に形成されている。そして、半導体チ ップ12はその中心が基板10の中心となるように基板 10 にフリップチップ接続により 搭載され、アンダーフ ィル剤18によって接着されて固定されている。この場 合には、図5(a)に示す従来の半導体装置14の構成 (基板10と半導体チップ12の各辺が共に平行)の場 50

合でも、基板10の対角線S上に半導体チップ12の対 角線T が重なっていない。よって、図5(b)に示すよ うに、半導体チップ12を基板10に対して相対的に回 転させ、半導体チップ12の1つの対角線Tが基板10 の対角線Sの内の1つに重なる場合に比べれば、基板1 0 の当該対角線T に沿った反り 量は少ない。

【0016】しかし、第2の実施の形態と同様にさらに 図5 (b) に示す状態から 半導体チップ12 を同じ方向 へ回転させ、半導体チップ12の各辺の内の長辺(本実 施の形態では半導体チップ12は正方形であるため、い ずれか一方の対向する辺同士) が基板10の1つの対角 線Sに対して平行となる状態にすると、反りの原因とな るアンダーフィル剤18と接触する基板10の領域Bの この対角線S上での長さが最小となり、基板10の対角 線S に沿って生ずる反り は最も少なくなる。また、半導 体チップ12や基板10の中には、図6に示すように隅 部が切りかかれた形状のものがあるが、このような外形 の半導体チップ12等では各辺の延長線同士の交点を仮 想隅部Dとして、これら仮想隅部D同士を結んだ線を対 角線とすれば良い。また、特に説明はしていないが、基 板10に対して半導体チップ12を傾ける場合にはそれ に併せて基板10に形成する接続パッド群の位置も全体 的に傾けて形成することは勿論である。

【 0017】次に、一例として図7 に示すように、第1 の実施の形態における半導体装置14のサンプル(5, 9,1,7,10)と、比較のために従来の構成の半導 体装置のサンプル(3,2,8,6,4)をそれぞれ複 数個(一例として5個)用意し、それぞれの初期状態 ( Initial:基板1 0 に半導体チップ1 2 を搭載した後の 状態) での反り量と、アンダーフィル剤18を充填して キュアした後の最終状態(After U.F.) での反り 量(wa roace )とをそれぞれ測定し、初期状態から最終状態に 至る間での反りの変位量(Delta)を個々に求め、比較 した。ここで半導体チップ12のサイズは15ミリメー トル角、また基板10のサイズは40ミリメートル角で ある。なお、各サンプルを選ぶ場合には、初期状態にお ける従来の構成の半導体装置(図1の構成)と本願発明 の半導体装置(図3の構成)との反りの傾向や量が揃う ようなものをピックアップした。その結果を見ると、反 りの量や反りの傾向が同じ全てのサンプル同士(5と 3,9と2,1と8,7と6,10と4)間において、 本発明に係る半導体装置の変位量の方が少ないという 結 果が出ており、その効果が認められる。なお、図7 (a) のDirection のInitial とAfter U.F. では半導 体チップが上にある状態での半導体装置全体の側面から 見た反りの状態を、初期状態と最終状態とに分けて示し ている。

【0018】以上、本発明の好適な実施の形態について 種々述べてきたが、本発明は上述する実施の形態に限定 されるものではなく、発明の精神を逸脱しない範囲で多 7

くの改変を施し得るのはもちろんである。

#### [0019]

【 発明の効果】本発明に係る半導体装置によれば、基板において最も大きく反り易い対角線上での接着剤と基板との接触領域の幅が、従来のように基板と半導体チップの各対角線が重なった状態に比べて確実に狭い。よって、基板の対角線の両端、つまり隅部での反りが低減でき、結果として半導体装置全体の反りを少なくできる。さらに、半導体チップは、そのいずれかの一辺が、基板のいずれかの対角線と平行となるように基板に搭載すると、基板の対角線上での半導体チップの搭載される領域の幅が最小になり、反り量もより少なくすることができるという効果がある。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】従来の半導体装置の一例の外形を示す平面図である。

【 図2 】 半導体装置の製造工程を示す説明図であり、

(a) は基板に半導体チップをフリップチップ接続で搭載した状態、(b) はアンダーフィル剤を充填した状態、(c) はアンダーフィル剤をキュアした後に常温に 20 戻した状態を示す説明図である。また(c) は図1 のA — A 断面図でもある。

【 図3 】 本発明に係る半導体装置の第1 の実施の形態を示す平面図である。

【 図4 】本発明に係る半導体装置の第2 の実施の形態に

おける基板と領域との関係を示す平面図であり、(a) は基板に半導体チップを、各辺同士が平行となるように 搭載した状態、(b)は半導体チップを傾けて搭載した 状態を示す平面図である。

【図5】本発明に係る半導体装置の第3の実施の形態における基板と領域との関係を示す平面図であり、(a) は基板に半導体チップを、各辺同士が平行となるように搭載した状態、(b) は半導体チップを回転させて傾け、半導体チップの対角線の一つが基板の対角線の一つに重なった状態、(c) はさらに半導体チップを回転させ、半導体チップが基板に対して傾き、かつ双方の対角線がいずれも重なっていない状態を示す平面図である。【図6】基板や半導体チップの隅部の概念を説明するための説明図である。

【 図7 】第1 の実施の形態における半導体装置と従来の 半導体装置の反り 量の比較データを示す図表とグラフで ある。

#### 【符号の説明】

10 基板

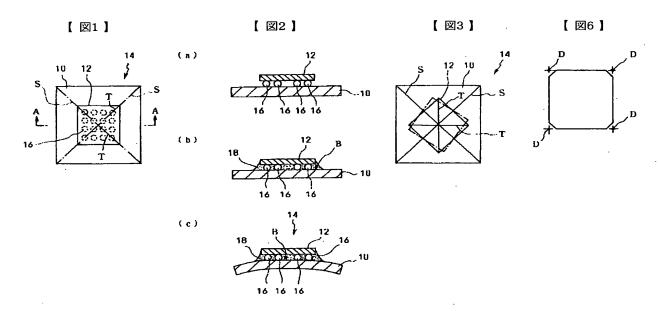
0 12 半導体チップ

14 半導体装置

18 アンダーフィル剤

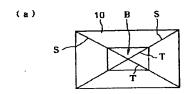
S 基板の対角線

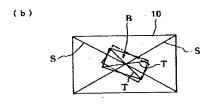
T 半導体チップの対角線



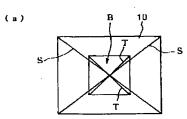
BEST AVAILABLE COPY

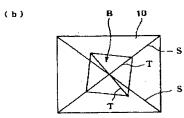
[ 図4]

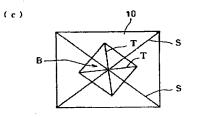




# 【図5】



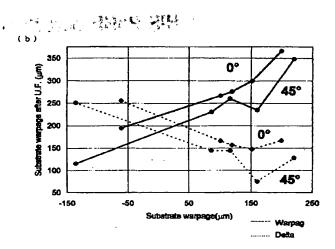




【図7】

( à )

Chip engte(*)	PKG No.	Coptenently		Direction		
		initial	After U.F.	Delta	Initial	After U.F
0	5	-61.1	194.6	255.7		
	9	100.7	267.0	166.3		
	1	119.1	276.1	157.0		
	7	151.6	299.4	147.8		
	10	199.0	365.8	166.8		
45	3	-135.9	115.0	250.9		<u>~</u>
	2	68.6	230.8	144.2		
	8	116.2	260.2	144.0	_	
	6	159.8	234.8	75.0		
	l 4	220.0	347.7	127.7		



# THIS PAGE BLANK (USPTO)